

Programme en mode User

MI074 - 8

Questions

Que va-t-il falloir faire pour permettre la programmation en mode user ?

- Quelle est l'interface entre les mondes user et système ?
- Quel est l'impact sur la plateforme ?
- Où mettre le programme pour le lancer depuis le système ?
- Comment passer du mode user au mode système
- Comment compiler et faire l'édition de lien ?
- Comment lancer un thread utilisateur ?

Combien de codes

- code OS
 - kernel le noyau
 - libk les fonctions de services
 - arch spécifique à la plateforme
 - cpu spécifique au processeur
- code des bibliothèques de l'utilisateur
 - libc les fonctions standards
 - pthread la gestion des threads et des synchro
 - crt0 code de lancement d'une application
- code des applications
 - une seule application à la fois

Interface entre les deux mondes

- des appels systèmes:
 - services standardisés proposé par le système pour l'application (ou les applications).
- Un appel système c'est :
 - un numéro de service
 - des paramètres pour le service
 - un résultat qui prend la forme d'un effet de bord
 - un état de retour (0 si tout va bien le plus souvent)
 - un numéro d'erreur pour connaître la raison de l'erreur (errno)
- exemple ?

Passage du mode usr au mode sys

- C'est un appel de fonction

```
typeOut  
service(typeIn0 a0, typeIn1 a1, typeIn2 a2, typeIn3 a3)
```

- Il n'y a pas plus de 4 paramètres et un résultat
- avec un effet de bord sur la variable errno
- mais la fonction va être réalisée par le noyau

- Quand on appelle une fonction en C,

- Les registres temporaires sont perdus
- Les registres persistants sont intacts
- Il ne faut pas inliner pour connaître l'état des registres
- On va écrire tout le corps de la fonction en assembleur avoir des garanties sur l'usage des registres.

```
typeOut __attribute__((noinline))  
service(typeIn0 a0, typeIn1 a1, typeIn2 a2, typeIn3 a3)  
    SYSCALL(service_no)
```

syscall.h

- interface entre l'utilisateur et le noyau
 - déclaration des devices (fb, hd, dma)
 - declaration des appels systèmes

```
enum SYSCALL_E {  
    WRITE,  
    READ,  
    IOCTL,  
    CPU_ID,           // cpu identifier  
    CPU_TSC,          // cpu Time Stamp Counter  
    PTHREAD_CREATE,  
    PTHREAD_EXIT,  
    ...  
    ERRNO_LOCATION,   // return &errno in user space of the current thread  
    SYSCALL_UNDEF  
};  
  
#define SYSCALL_NR 16  
  
#ifdef __KERNEL__  
# define SYS(name) sys_##name  
#else  
# define SYS(name) __attribute__((noinline)) name  
#endif  
  
// ----- sys_drivers.c  
extern int     SYS(write)          (int fd, const void *buf, size_t size);  
extern int     SYS(read)           (int fd, const void *buf, size_t size);  
extern int     SYS(ioctl)          (int fd, int request, void *arg);  
// ----- sys_pthread.c  
extern int     SYS(pthread_create)  (pthread_t *pthread, const pthread_attr_t *attr,  
                                    void *(*start_routine)(void*), void *arg);  
extern void    SYS(pthread_exit)    (void * value_ptr);  
...  
// ----- sys_info.c  
extern unsigned * SYS(errno_location) (void);  
extern unsigned  SYS(cpu_id)        (void);  
extern unsigned  SYS(cpu_tsc)       (void);
```

Passage du mode usr au mode sys

```
// for MIPS : $2 must contain the service number  
// we will force syscall to return from the current function with the result  
// the return statement is required by gcc but it will never execute here #define  
SYSCALL(service) { \  
    __asm__ volatile (             \  
        "    li $2, %0 \n"           \  
        "    syscall \n"           \  
        :: "i"(service));         \  
    return 0;                   \  
}
```

Par exemple:

```
syscall.h  
    extern int __attribute__((noinline)) write(int fd, char *buffer, size_t size);  
syscall.c  
    int write(int fd, char *buffer, size_t size) SYSCALL(WRITE)
```

```
app.c  
type f () {  
    ...  
    int res = write(tty2, "bonjour", 8);  
    ...  
}
```

syscall.c

```
#include <syscall.h>  
#include <stdint.h>  
#include <hal_cpu.h>  
  
int write (int fd, const void *buf, size_t size)           SYSCALL(WRITE)  
int read (int fd, const void *buf, size_t size)            SYSCALL(READ)  
int ioctl (int fd, int request, void *argp)                SYSCALL(IOCTL)  
  
unsigned cpu_id (void)                                     SYSCALL(CPU_ID)  
unsigned cpu_tsc (void)                                    SYSCALL(CPU_TSC)  
  
int pthread_create (pthread_t *thread, const pthread_attr_t *attr,  
                   void *(*start_routine)(void*), void *arg)    SYSCALL(PTHREAD_CREATE)  
void pthread_exit (void * value_ptr)                      SYSCALL_VOID(PTHREAD_EXIT)  
int pthread_join (pthread_t thread, void **value_ptr)      SYSCALL(PTHREAD_JOIN)  
int pthread_yield (void)                                  SYSCALL(PTHREAD_YIELD)  
  
int pthread_mutex_lock (pthread_mutex_t *mutex)           SYSCALL(PTHREAD_MUTEX_LOCK)  
int pthread_mutex_trylock (pthread_mutex_t *mutex)        SYSCALL(PTHREAD_MUTEX_TRYLOCK)  
int pthread_mutex_unlock (pthread_mutex_t *mutex)         SYSCALL(PTHREAD_MUTEX_UNLOCK)  
  
unsigned * errno_location (void)                          SYSCALL(ERRNO_LOCATION)
```

syscall

syscall.h

```

enum SYSCALL_E {
    WRITE,
    READ,
    IOCTL,
    CPU_ID,
    CPU_TSC,
    PTHREAD_CREATE,
    PTHREAD_EXIT,
    ...
    ERRNO_LOCATION,
    SYSCALL_UNDEF
};

void * syscall_vector[SYSCALL_NR] =
{
    [WRITE] = &sys_puts,
    [REAS] = &sys_write,
    ...
    [ERRNO_LOCATION] = &sys_errno_location,
    [SYSCALL_UNDEF ... SYSCALL_NR-1] = &undefined_syscall
};

sys_driver.c
int sys_write (int fd, const void *buf, size_t size)
{
    dev_request_t req, *req1 = &req;
    switch (fd) {case DEV_IO: case DEV_ERR: case DEV_LOG:
        req.src = (void *)buf;
        req.size = (uint32_t)size;
        dev_tty(fd)->op.generic.write(dev_tty(fd),req1);
        return req.err;
    }
    return 0;
}

```

Passage du mode usr au mode sys

- entrée dans kentry
 - on teste si on est en mode user
 - si oui on change de pile
 - on teste si c'est un syscall
 - si oui
 - on sauve l'adresse de retour, SR, et le service
 - on passe en mode Kernel sans IT
 - on saute à __do_syscall
 - on restaure l'adresse de retour, SR
 - on sort avec eret
 - on restaure la pile
 - on teste si c'est une interruption
 - ...

ksyscall.c

```

#include <syscall.h>
#include <libk.h>

int undefined_syscall( int a0, int a1, int a2, int a3, int
service)
{
    kprintf("Unused syscall n°%d a0=%x a1=%x a2=%x a3=%x\n",
           service, a0, a2, a2, a3);
    return service;
}

void * syscall_vector[SYSCALL_NR] =
{
    [WRITE] = &sys_puts,
    [REAS] = &sys_write,
    ...
    [ERRNO_LOCATION] = &sys_errno_location,
    [SYSCALL_UNDEF ... SYSCALL_NR-1] = &undefined_syscall
};

```

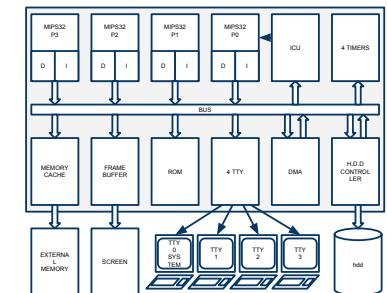
kentry

```

__asm__(
    ".section .kentry,\"ax\",@progbits\n"
    ".ent kentry\n"
    ".set noat\n"
    ".org 0x180\n"
    ".\n"
    "kentry:\n"
    "    mfco $26, $13\n"
    "    andi $26, $26, 0x3C\n"
    "    li $27, 0x20\n"
    "    bne $26, $27, not_syscall\n"
    ".\n"
    "syscall:\n"
    "    addiu $29, $29, -7*4\n"
    "    mfco $27, $12\n"
    "    sw $2, 4*4($29)\n"
    "    sw $27, 5*4($29)\n"
    "    sw $31, 6*4($29)\n"
    "    la $26, syscall_vector\n"
    "    andi $2, $2, 2\n"
    "    sll $2, $2, 2\n"
    "    addu $26, $26, $2\n"
    "    lw $26, ($26)\n"
    "    li $27, 0xFF00\n"
    "    mtc0 $27, $12\n"
    "    jalr $26\n"
    "    lw $27, 5*4($29)\n"
    "    lw $31, 6*4($29)\n"
    "    mtc0 $27, $12\n"
    "    mtc0 $31, $14\n"
    "    addiu $29, $29, 7*4\n"
    "    eret\n"
    ".\n"
    "not_syscall:\n"
    "    addiu $29, $29, -(v(SAVE_REG_NB+NBA))*4\n"
    "    sw $1, ("v(NBA+AT)")*4($29)\n"
    "    sw $2, ("v(NBA+V0)")*4($29)\n"
    ".\n"
    "\n" // read CR
    "\n" // apply cause mask
    "\n" // syscall code
    "\n" // that is not a syscall
    "\n" // $4, $5, $6, $7 contains syscall args
    "\n" // for $31 SR + service + args
    "\n" // read SR
    "\n" // save service
    "\n" // save SR
    "\n" // save $31 return of funct with syscall
    "\n" // function to call
    "\n" // SYSCALL_NB must a power of 2
    "\n" // compute syscall index
    "\n" // in syscall_vector
    "\n" // get syscall function address
    "\n" // UM=0 ERL=0 EXL=0 IE=0
    "\n" // SR <- kernel-mode, without INT
    "\n" // call syscall function
    "\n" // get old SR
    "\n" // restore $31
    "\n" // restore SR
    "\n" // EPC <- $31 since using eret
    "\n" // restore stack pointer
    "\n" // equiv to jr $31
    "\n" // saved regs + function args
    "\n" // save temporary registers
    "\n"
)

```

Où se trouve le code de l'utilisateur



- Où mettre le code ?
 - sur le disque
 - même sans système de fichiers
- Il faut compiler séparément

Au commencement

__do_init

- initialise l'architecture
- crée les thread idle
- Le cpu0 crée le thread init
 - charge le programme utilisateur en mémoire
 - lance programme
 - thread utilisateur : fonction start()
 - qui lance la fonction main()

code user : crt0.h crt0.c

```
#ifndef __CRT0_H__
#define __CRT0_H__

typedef void * (start_function_t)(void);

struct header_app_s {
    start_function_t * start;
    uint32_t          magic;
    void *            data_end;
    void *            ram_end;
};

extern int main();           // main function of application
extern unsigned __data_end; // last address of data section
extern unsigned __ram_end;  // last address of ram section
extern unsigned __bss;       // first addr of bss section
extern unsigned __bss_end;   // last addr of bss section
#endif

-----  
#include <stdlib.h>
#include <crt0.h>

__attribute__((section(".header")))
struct header_app_s header = {
    &start,
    0xDEADBEEF,
    &__data_end,
    &__ram_end
};

int errno;

void _start(void)
{
    for(int *p = (int*)&__bss; p != (int*)&__bss_end; *p++ = 0);
    malloc_init(header.data_end, header.ram_end);
    main();
}
```

Au commencement ...

```
#define BLOCKSIZE 512

void *th_init(void *arg)
{
    unsigned *ram0 = (unsigned *)RAM_BASE;
    unsigned *ram1 = (unsigned*)(RAM_BASE+BLOCKSIZE);

    struct header_app_s *header = (struct header_app_s *)RAM_BASE;

    struct dev_request_s req0 = { .src = 0, .dst = ram0, .size = 1 };
    dev_bd(0)->op.generic.read(dev_bd(0), &req0);

    ASSERT_ERROR(header->magic == CONFIG_MAGIC_APP, "no application loaded");

    unsigned nbblock = ((unsigned)header->data_end - (unsigned)ram1)/BLOCKSIZE;
    struct dev_request_s req1 = { .src = (void*)1, .dst = ram1, .size = nbblock };
    dev_bd(0)->op.generic.read(dev_bd(0), &req1);

    // il faut creer le thread USER et basculer dedans
    header->start();

    return NULL;
}
```

ldscript de l'utilisateur

```
#include <segmentation.h>

MEMORY
{
    ram   : ORIGIN = RAM_BASE, LENGTH = RAM_SIZE_USER
}

__ram_end = RAM_BASE + RAM_SIZE_USER ;

SECTIONS
{
    .ram : {
        *(.header)
        *(.text)
        . = ALIGN(4); __data = .;
        *(.data*) *(.rodata*)
        . = ALIGN(4); __bss = .;
        *(.scommon*) *(.bss*) *(COMMON*)
        . = ALIGN(4); __bss_end = .;
        . = ALIGN(512); __data_end = .;
    } > ram

    // all following command can have several arguments separated by space
    // SEARCH_DIR for all directories where libraries are placed, eq. to -L
    // GROUP    force libraries to be read, eq. to -l
    // INPUT    force object file to be read

    SEARCH_DIR(LIB_DIR)
    GROUP(LIB_DIR/libc.a)
    INPUT(LIB_DIR/crt0.o LIB_DIR/syscall.o)
```