

# Manuel d'utilisateur :

## 1. Manuel d'utilisateur :

1. I. Organisation des bibliothèques système
2. II. API du système
3. III. Description de la plateforme
4. IV. L'Organisation des fichiers systèmes
5. V. La génération d'une application

## I. Organisation des bibliothèques système

La figure suivante illustre la modalisation du système :



Les bibliothèques constituant le système sont :

- pthread : contient l'implémentation d'un sous-ensemble des thread POSIX.
- libc : contient l'implémentation des services système tel que malloc, printf, read, memcpy ..etc.
- mwmr : contient l'implémentation du protocole MWMR.
- sys : contient le code système qui ne dépend pas de l'architecture de la plate-forme ou de type des processeurs utilisés.
- cpu : contient le code système en assembleur qui dépend de type des processeurs de la plate-forme.
- arch : contient le code C qui dépend de la plate-forme tel que des configurations système vis-à-vis des composants de la plate-forme, les ISR d'interruption des différent types de cibles ..etc.

Les bibliothèques pthread, libc et mwmr sont indépendantes de la spécification de la plate-forme.

En cas de modification au niveau de la configuration matériel, il suffit d'adapter le code système des deux bibliothèques cpu et arch pour pouvoir déployer MUTEKP sur la nouvelle plate-forme.


## II. API du système

MUTEKP fourni trois bibliothèques pour les threads de l'application :

- Un sous-ensemble de l'API des threads POSIX :
  - ◆ pthread\_attr\_init: initier la structure d'un attribut.
  - ◆ pthread\_create?: créer une tâche
  - ◆ pthread\_exit?: mettre fin à une tâche avec une valeur de retour
  - ◆ pthread\_self?: Donner l'indenté du thread appelant.
  - ◆ pthread\_equal?: tester l'égalité entre deux identificateur.
  - ◆ pthread\_yield?: céder le processeur pour un autre thread.
  - ◆ pthread\_join: attendre la fin d'un thread.
  - ◆ pthread\_spin\_init: initialiser un verrou à une attente active.
  - ◆ pthread\_spin\_destroy: détruire un verrou.
  - ◆ pthread\_spin\_lock: verrouiller le verrou à une attente active.
  - ◆ pthread\_spin\_trylock: version non bloquante de pthread\_spin\_lock.
  - ◆ pthread\_spin\_unlock: déverrouiller le verrou à une attente active.
- Les fonctions implémentant le protocole MWMR :
  - ◆ mwmr\_read?: lecture d'un FIFO MWMR.
  - ◆ mwmr\_write?: écriture dans un FIFO MWMR.
  - ◆ mwmr\_init?: création et initialisation d'un FIFO MWMR.

- Quelques fonctions de la bibliothèque libC :
  - ◆ printf?: afficher une chaîne de caractères formatée sur le terminal utilisateur (tty1).
  - ◆ sprintf?: écrire une chaîne de caractères formatée dans un buffer.
  - ◆ fprintf?: afficher une chaîne de caractères formatée sur un terminal donné.
  - ◆ puts?: afficher une chaîne de caractères non formatée sur le terminal utilisateur (tty1).
  - ◆ strlen?: calculer la longueur d'une chaîne de caractères.
  - ◆ malloc?: allocation de mémoire dynamique.
  - ◆ read?: pour lire un nombre fixe d'octets à partir du buffer système.
  - ◆ write?: pour écrire le contenu d'un buffer sur un terminal.
  - ◆ memset?: remplir une zone mémoire par une valeur donnée.
  - ◆ memcpy?: copie une zone mémoire source vers une autre zone mémoire destination.
  
- Appels propres à l'implémentation Mutekp :
  - ◆ pthread\_attr\_setprocid\_np : permet d'affecter un numéro de processeur à un attribut.
  - ◆ pthread\_profiling\_np : permet d'afficher, sur le terminal système (tty0), des statistiques sur le déroulement de l'application et la réactivité du système.

### III. Description de la plateforme

La figure suivante illustre la plateforme SocLib? : 

### IV. L'Organisation des fichiers systèmes

### V. La génération d'une application