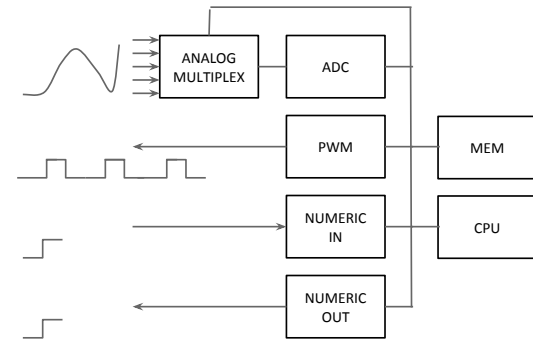


# Arduino signaux analogiques

## Place de l'analogique

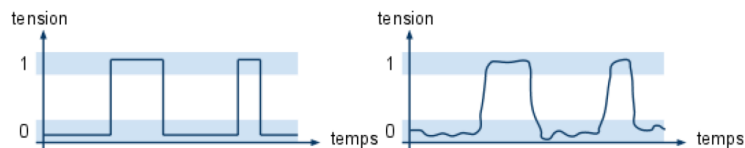
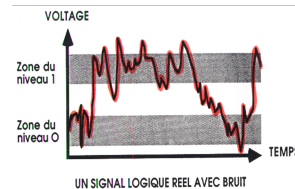


## Signal numérique

Un signal numérique se caractérise par deux valeurs de tension, soit en logique positive:

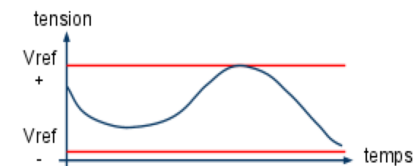
- 1 (5V ou 3.3V ou 1.8V)
- 0 (0V)

Dans la réalité le signal est bruité:

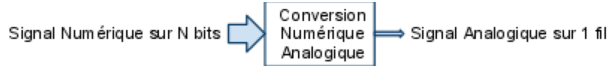


## Signal analogique

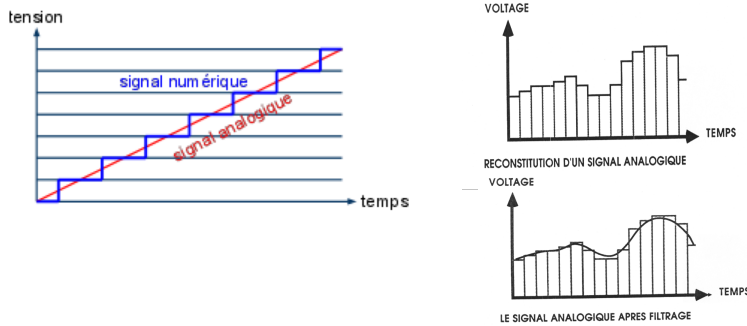
- Un signal analogique peut prendre toutes les valeurs de tension entre deux bornes:
  - $V_{ref+}$  : tension maximale
  - $V_{ref-}$  : tension minimale
- Dans notre contexte  $V_{ref}$  sera 5V et  $V_{ref-}$  sera 0V



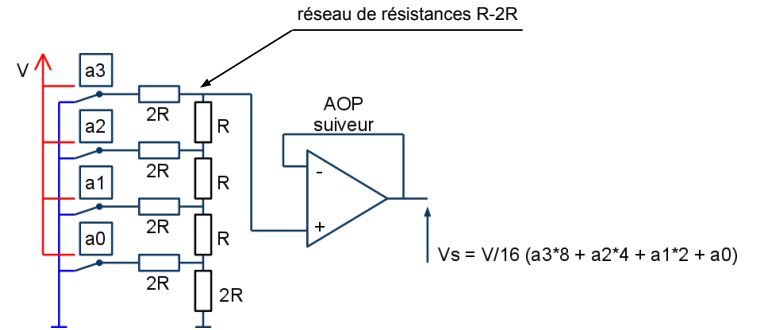
# Conversion Numérique Analogique



La quantification se traduit par un effet escalier que l'on peut atténuer par filtrage.



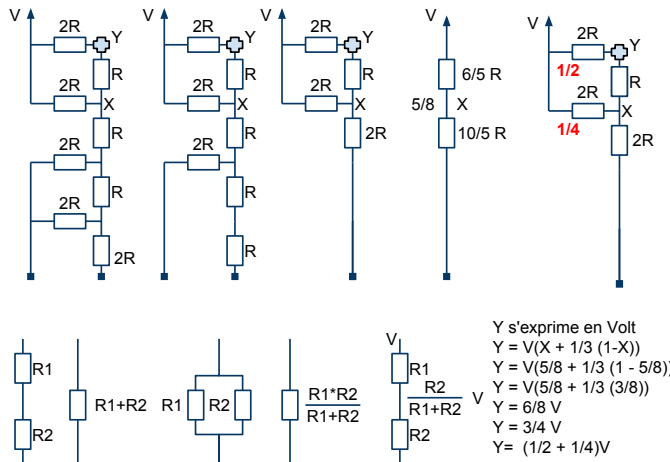
# Convertisseur Numérique Analogique



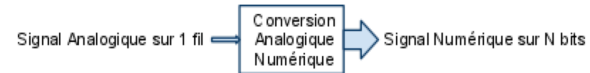
Exemple :

- Si tous les bits sont à 0 alors l'entrée + est à 0
- Si a3 est à V et a2, a1, a0 sont à 0, l'entrée + est à V/2

# Un peu d'électronique...



# Conversion Analogique Numérique

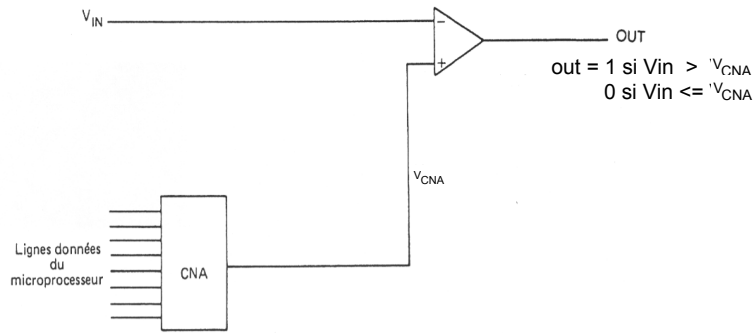


La conversion entraîne une quantification, par exemple si le signal analogique est compris entre 0 et 5 volts, si le signal numérique est sur 8 bits. On ne représentera numériquement que 256 valeurs sur l'infinité des valeurs analogiques comprises entre 0 et 5V.



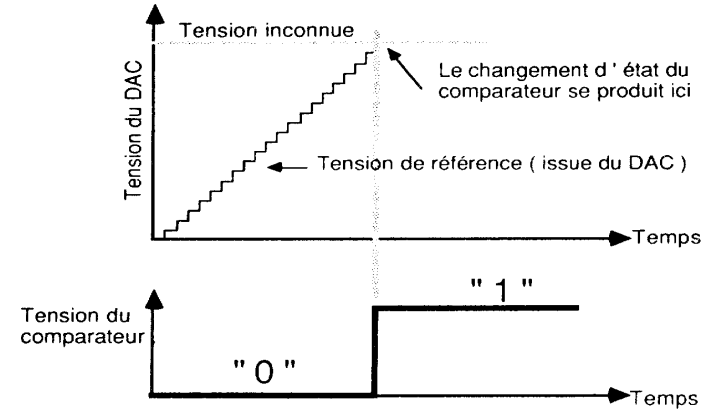
# Conversion Analogique Numérique

On compare la tension analogique en entrée avec une valeur analogique produite par le processeur et recherche l'égalité



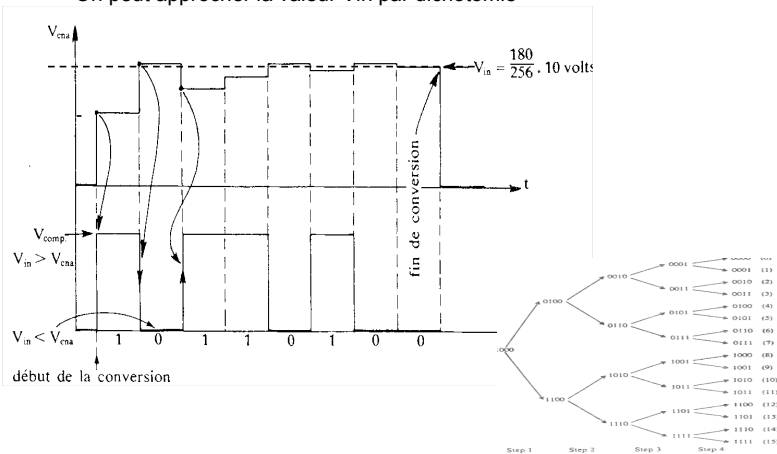
# Principe de la conversion : rampe

Le processeur va calculer une valeur transformé par le CNA jusqu'à faire basculer le comparateur. On peut utiliser une simple rampe :

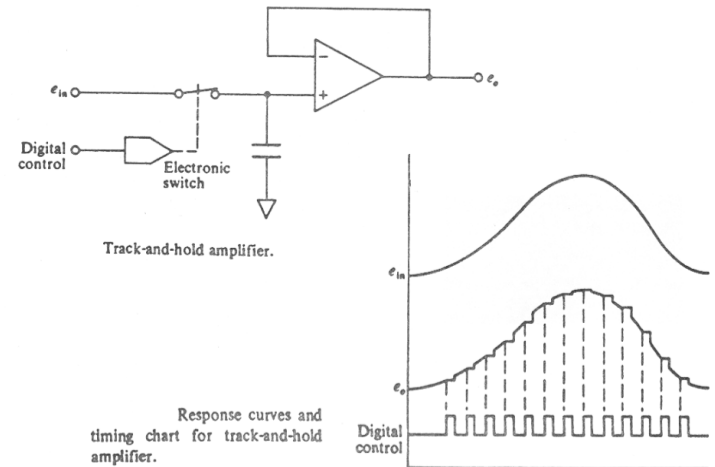


# Principe de la conversion : dichotomie

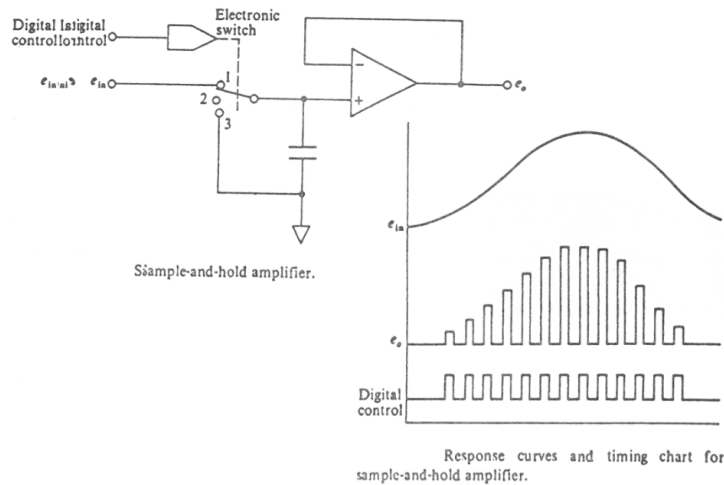
On peut approcher la valeur  $V_{in}$  par dichotomie



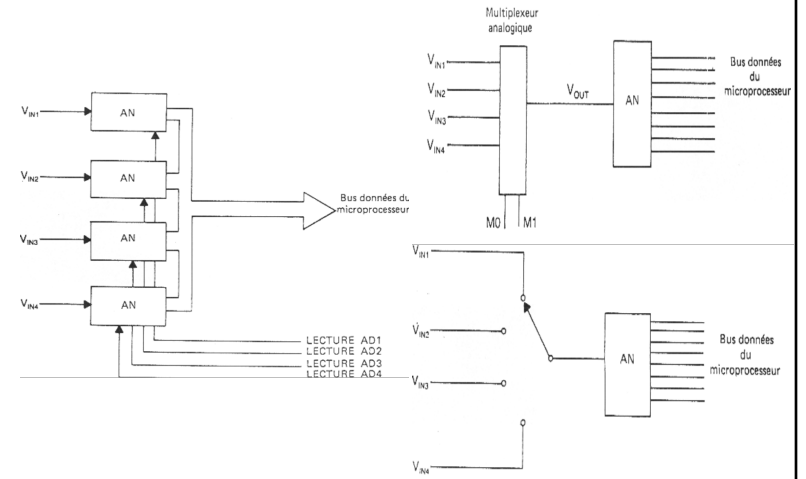
# Acquisition de la valeur analogique



## Acquisition de la valeur analogique



## Acquisition de la valeur analogique



## caractéristiques ATmega ADC (extrait)

- 10-bit Resolution
- 1 LSB Integral Non-linearity
- $\pm 2$  LSB Absolute Accuracy
- 13 $\mu$ s - 260 $\mu$ s Conversion Time
- Up to 76.9kSPS (Up to 15kSPS at Maximum Resolution)
- 16 Multiplexed Single Ended Input Channels
- 14 Differential input channels (**comparaison de deux entrées**)
- Selectable 2.56V or 1.1V ADC Reference Voltage
- Free Running or Single Conversion Mode
- Interrupt on ADC Conversion Complete

## API Arduino

analogReference(REF)

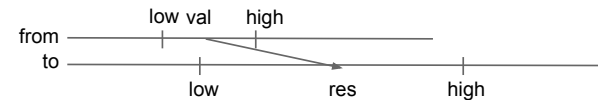
REF : DEFAULT, INTERNAL1V1, INTERNAL2V56, EXTERNAL

int analogREAD(int pin)

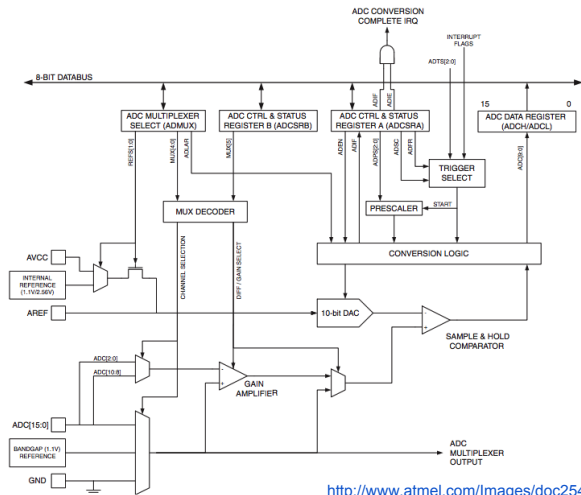
0 à 5 (uno) ou 0 à 15 (mega)

resultat sur 10bits 0 à 1023

int map(value, fromLow, fromHigh, toLow, toHigh)



## ATmega ADC schematic



## Fonctionnement

- Le composant ADC dispose de plusieurs modes de fonctionnement.
  - Pour la lecture un mode un-coup ou automatique.
  - Des comparateurs de tensions
  - Des activations d'interruptions
  - etc.
- Pour comprendre le fonctionnement détaillé, il faut lire la documentation du micro-contrôleur. Il est alors possible d'utiliser tous les modes disponibles.
- Pour commencer on peut regarder comment fonctionne `analogRead()` ([http://garretlab.web.fc2.com/en/arduino/inside/arduino/wiring\\_analog\\_c/analogRead.html](http://garretlab.web.fc2.com/en/arduino/inside/arduino/wiring_analog_c/analogRead.html))

18

## analogRead()

`analogRead()` utilise 4 registres de l'ADC:

- ADMUX**
  - configure la référence de tension, la justification du résultat (gauche ou droite), la sélection de l'entrée
- ADCSRA**
  - ADC Control and Status Register A
  - commande la conversion et donne son statut
- ADCH - ADCL**
  - High - Low
  - contiennent le résultat

19

## ADMUX

| ADMUX |       |       |       |   |      |      |      |      |
|-------|-------|-------|-------|---|------|------|------|------|
| bit   | 7     | 6     | 5     | 4 | 3    | 2    | 1    | 0    |
| name  | REFS1 | REFS0 | ADLAR | - | MUX3 | MUX2 | MUX1 | MUX0 |

| REFS1 | REFS0 | Meanings  | Argument of <code>analogReference()</code> |
|-------|-------|---|--|
| 0     | 0     | Voltage applied to AREF pin.                            | EXTERNAL(0)                                |
| 0     | 1     | Default reference voltage(5V in case of Arduino Uno).   | DEFAULT(1)                                 |
| 1     | 0     | Reserved.   | -  |
| 1     | 1     | Internal reference voltage(1.1V in case of Arduino Uno) | INTERNAL(3)                                |

20

## ADCSRA

| ADCSRA |      |      |       |      |      |       |       |       |
|--------|------|------|-------|------|------|-------|-------|-------|
| bit    | 7    | 6    | 5     | 4    | 3    | 2     | 1     | 0     |
| name   | ADEN | ADSC | ADATE | ADIF | ADIE | ADPS2 | ADPS1 | ADPS0 |

- ADEN Enable  
 ← 1 allume le convertisseur (positionner au démarrage)
- ADSC Start Conversion  
 ← 1 démarre la conversion  
 repasse à 0 quand la conversion est terminée
- ADATE Automatic Triger Enable  
 ← 1 mode automatique (non utilisé par arduino)
- ADIF Interrupt Flag (non utilisé par arduino)
- ADIE Interrupt Enable (non utilisé par arduino)
- ADPS Division d'horloge ...

21

## ADPS

| ADPS2 | ADPS1 | ADPS0 | Division Factor |
|-------|-------|-------|-----------------|
| 0     | 0     | 0     | 2               |
| 0     | 0     | 1     | 2               |
| 0     | 1     | 0     | 4               |
| 0     | 1     | 1     | 8               |
| 1     | 0     | 0     | 16              |
| 1     | 0     | 1     | 32              |
| 1     | 1     | 0     | 64              |
| 1     | 1     | 1     | 128             |

Division d'horloge du processeur pour réaliser la conversion.

Plus la fréquence est élevée moins bonne sera la précision (nb bits significatifs).  
 entre 50kHz et 200kHz, on a toute la précision.

Arduino :  $111 \Rightarrow 16\text{Mhz} / 128 = 125\text{kHz}$   
 la conversion prend 13 cycles  $\Rightarrow 13 * 1/125 \text{ kHz} = 104\mu\text{s}$   
 ou  $125\text{k}/13 = 9600$  échantillons par seconde

22

## API readRead source

```
int analogRead(uint8_t pin)
{
    uint8_t low, high;

    if (pin >= 14) pin -= 14; // allow for channel or pin numbers

    // set the analog reference (high two bits of ADMUX) and select the
    // channel (low 4 bits). this also sets ADLAR (left-adjust result)
    // to 0 (the default).
    ADMUX = (analog_reference << 6) | (pin & 0x07);

    // start the conversion
    sbi(ADCSRA, ADSC);

    // ADSC is cleared when the conversion finishes
    while (bit_is_set(ADCSRA, ADSC));

    // we have to read ADCL first; doing so locks both ADCL
    // and ADCH until ADCH is read. reading ADCL second would
    // cause the results of each conversion to be discarded,
    // as ADCL and ADCH would be locked when it completed.
    low = ADCL;
    high = ADCH;

    // combine the two bytes
    return (high << 8) | low;
}
```

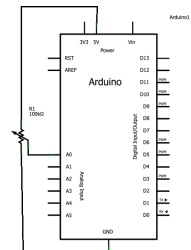
23

## TME

Serrure de coffre fort analogique

- lecture de valeurs successives d'un potentiomètre
- comparaison avec un code préprogrammé
- marque d'ouverture par affichage d'une led

On pourrait avoir un code maître permettant de programmer un autre code.



<http://eskimon.fr/>

24